

Moderní metody řešení diferenciálních rovnic

Požadavky ke zkoušce pro 5. ročník
studijního oboru Matematické inženýrství – 2018/19

I. Prostory funkcí

1. Základní pojmy

- (a) Metrické, lineární, normované a unitární prostory, Banachovy a Hilbertovy prostory.
- (b) Spojité funkcionály a operátory (lineární i nelineární).
- (c) Banachova věta o pevném bodu kontraktivního zobrazení.

2. Lebesgueovy prostory

- (a) Normy, vlastnosti $L^p(\Omega)$, prostor $L^\infty(\Omega)$, nerovnosti.
- (b) Spojité lineární funkcionály a jejich reprezentace.
- (c) Prostory separabilní a reflexivní, slabá a silná konvergence.

3. Zobecněné funkce – distribuce

- (a) Základní prostor, konvergence, distribuce.
- (b) Regulární a singulární distribuce, příklady.
- (c) Operace s distribucemi, derivování ve smyslu distribucí.

4. Popis hranice oblasti

- (a) Oblast se spojitou a lipschitzovskou hranicí; definice a příklady.
- (b) Oblast s vnitřní a vnější kuželovou vlastností.

5. Sobolevovy prostory

- (a) Definice prostorů $W^{k,p}(\Omega)$, $H^{k,p}(\Omega)$ a $BL^p(\Omega)$ a jejich srovnání.
- (b) Prostory $W_0^{1,p}(\Omega)$, ekvivalentní normy.
- (c) Vnoření a kompaktní vnoření prostorů $W^{1,p}(\Omega)$.
- (d) Stopy funkcí z $W^{1,p}(\Omega)$, idea důkazu věta o stopách.
- (e) Vlastnosti: prostor úplný, separabilní, reflexivní.
- (f) Spojité lineární funkcionály a jejich reprezentace.
- (g) Slabá a silná konvergence.
- (h) Příklad $p = 2$ – Hilbertův prostor, skalární součin, spojité lineární funkcionály a jejich reprezentace.

II. Stacionární lineární úlohy

1. Slabá formulace úloh

- (a) Slabá a klasická formulace a jejich vztah.
- (b) Korektnost slabé formulace.
- (c) Příklad nespojitých koeficientů, podmínky přechodu.
- (d) Laxovo-Milgramovo lemma, důkaz.
- (e) Existence, jednoznačnost a odhad řešení eliptických rovnic.

2. Variační formulace a aproximace

- (a) Variační formulace, existence a jednoznačnost řešení.
- (b) Vztah slabé a variační formulace, důkaz.
- (c) Galerkinova a Ritzova aproximace.
- (d) Konvergence konečněrozměrných aproximací.
- (e) Metoda konečných prvků.

III. Stacionární nelineární úlohy

1. Lineární a nelineární úlohy — srovnání, druhy nelinearit.

2. Němyckého operátory — měřitelnost, integrovatelnost, omezenost a spojitost operátorů.

3. Úlohy ve variační formulaci

- (a) Abstraktní variační úloha: formulace a věta o existenci minima.
- (b) Korektnost variační formulace.
- (c) Aplikace existenční věty, koercivita funkcionálu.
- (d) Slabě zdola polospojité funkcionály, problémy ve vektorové případě a jejich řešení.

4. Úlohy ve slabé formulaci

- (a) Prostor konečné dimenze. Existence řešení rovnice $f(x) = 0$ na kouli, Brouwerova věta a rovnice $f(x) = y$ v celém \mathbb{R}^N .
- (b) Rovnice $A(u) = b$ v Banachově prostoru, konvergence, podmínky spojitosti, monotónnosti, koercivity.
- (c) Rovnice se silně monotónním operátorem, důkaz.
- (d) Galerkinova aproximace, vlastnosti posloupnosti řešení.
- (e) Rovnice se slabě spojitým operátorem, důkaz.
- (f) Stacionární rovnice nelineární difuze.

IV. Stochastické diferenciální rovnice

1. Základní pojmy

- (a) Pravděpodobnost, náhodná veličina, střední hodnota a rozptyl, normální rozdělení, nezávislost, náhodný proces.
- (b) Wienerův proces (Brownův pohyb), vlastnosti, lineární a kvadratická variace.

2. Stochastický integrál a diferenciální rovnice

- (a) Zavedení Itôova a Stratonovičova integrálu.
- (b) Diferenciál složené funkce, Itôova formule.
- (c) Řešení Itôovy stochastické diferenciální rovnice.

Zkouška

1. **Praktická část** — zadána okrajová úloha pro kvazilineární rovnici v klasické, slabé nebo variační formulaci.

- (a) Odvoďte ostatní formulace.
- (b) Doplněte předpoklady pro data, aby formulace byla korektní.
- (c) Vyšetřete podmínky zaručující existenci a jednoznačnost řešení.

2. **Teoretická část** — po jedné otázce z částí I, II, III a IV.

Příklad: Bud' $\Omega = (-1, 1)^2$. Na množině $V = \{u \in W^{1,2}(\Omega) : u(\pm 1, y) = 1\}$ hledáme minimum integrálního funkcionálu

$$\Phi(u) = \int_{\Omega} [u_x^2 + 2u_y^2 + a(x, y, u) + fu] \, dx \, dy + \int_{-1}^1 (u^2 - gu)(x, \pm 1) \, dx.$$

Odvoďte slabou a klasickou formulaci úlohy. Doplněte předpoklady pro funkce a, f, g , aby formulace úlohy byla korektní. Za jakých podmínek je zaručena existence a případně jednoznačnost řešení?

Doporučená literatura pro studenty

- 1. J. Franců: *Moderní metody řešení diferenciálních rovnic*, skript FSI VUT, Akad. nakl. CERM, Brno 2006.
- 2. E. Kolářová: *Stochastické diferenciální rovnice v elektrotechnice* (vybrané stránky z disertační práce na FSI VUT – dostupné na internetové adrese: <http://www.mat.fme.vutbr.cz/home/francu/>).

V Brně 6. března 2019

Jan Franců